

**22^e JOURNÉES
DE LA TOPOGRAPHIE**

→ DU 24 AU 26/09/2025

**150 ANS DE CARTOGRAPHIE
ET D'EXPLORATION SPATIALE :
DE LA TERRE À L'ESPACE**



PROGRAMME

MERCREDI 24 SEPTEMBRE

8 h | Accueil

8 h 30 - 11 h 30 | Soutenances de Projets de fin d'études (PFE)

13 h 30 - 14 h 30 | Présentation de l'Ordre des géomètres-experts (OGE)

13 h 30 - 17 h 30 | Soutenances de Projets de fin d'études

JEUDI 25 SEPTEMBRE

8 h | Accueil

8 h 30 - 11 h 30 | Soutenances de Projets de fin d'études

13 h 30 - 14 h 30 | Présentation du 28^e groupe géographique de l'Armée de Terre

13 h 30 - 17 h 30 | Salon des exposants

17 h | Conseil de l'Association francophone de topographie (AFT)

VENREDI 26 SEPTEMBRE

8 h | Accueil

8 h 30 - 11 h 30 | Soutenances de Projets de fin d'études

14 h - 16 h | Conférence : « 150 ans de cartographie et d'exploration spatiale : de la Terre à l'Espace »

16 h 15 | Cérémonie de clôture

17 h | Verre de l'amitié

Carte d'état-major
de Strasbourg, 1866
Collection Cartothèque IGN



Photo aérienne
de Strasbourg, 2011
IGN



Agrégation d'images acquises
par les satellites Pléiades en 2022
et bâtiments en 3D

Géoportail : Airbus defence and space
+ IGN



SOUTENANCES DE PFE

MERCREDI 24 SEPTEMBRE

JURY 1

8 h 30 | Vers une production automatisée des plans d'intérieurs à partir de nuages de points. Application aux EDD¹ et EDDV².

- FIORE Mathilde
- Opsia, La Valette-du-Var

9 h 30 | Intégration d'outils automatiques ou semi-automatiques pour la vectorisation et le calcul de surfaces à partir d'un nuage de points 3D.

- BRILLAC Aurore
- Cabinet Siragusa, Montpellier

10 h 30 | Automatisation du processus de dessin de plans de façades à partir de nuages de points et d'ortho-images : vers une digitalisation intelligente.

- LACROIX Arthur
- Elligeo, Molsheim

13 h 30 | Optimisation de la chaîne de traitement de l'acquisition de nuages de points par scanner laser statique à la production de plans 2D de bâtiments.

- BERANGER Simon
- K pfer géomètres SA, Genève (Suisse)

14 h 30 | Mise en place d'un processus BIM³ pour les appels d'offres VRD⁴ : une modélisation 3D semi-automatique au service de l'estimation des quantités, des coûts et des délais.

- DURGETTO Nicolas
- Colas, Champigny-sur-Marne

15 h 30 | Développement d'outils et mise en place de processus permettant la conversion, de manière semi-automatique, d'un levé topographique en une maquette numérique Revit et exports IFC⁵.

- DAHLEM Clarisse
- HKD géomatique, Onex (Suisse)

16 h 30 | Analyse des limites et rédaction des procédures du scanner Orbis de Faro.

- POTTIN Antoine
- Kadran, Orange

JURY 2

8 h 30 | Modélisation de produits 3D maillés de sites intérieurs complexes, par photogrammétrie ou LiDAR⁶.

- FOURE M lissante
- 28^e groupe géographique, Haguenau

9 h 30 | Création des maquettes numériques des châteaux du Pflixbourg et du Schrankenfels dans leur état actuel et dans le cadre d'une reconstitution historique.

- HYPOLYTE Romain
- Laboratoire ICube,  quipe Trio, Strasbourg

10h30 | Modélisation et simulation 3D de convois exceptionnels pour la détection automatique de collisions dans des environnements complexes.

- LEGAL Marceau
 - TES, Horbourg-Wihr
-

13h30 | Cheminement topographique en environnement industriel contraint : étude de précision, de méthodologie, de matériel, pour le relevé et l'implantation de points à travers des voiles et dalles.

- BARBIEUX Pierre
- VCSP génie civil France délégation Centre Est, Villeurbanne

14h30 | Structuration de l'offre TPLM-3D et des méthodes de mesures géométriques à bord de navires, avec une étude comparative de déformations structurelles.

- LOINGEVILLE Julien
- TPLM-3D, Chasse-sur-Rhône

15h30 | Définition d'un nouveau processus pour l'implantation topographique au Cern à l'aide d'une solution de traçage robotisé.

- MEZZATESTA Anna-Sarah
- Cern, Genève (Suisse)

JURY 3

8h30 | Développement d'une plateforme de réalité virtuelle pour le traitement de scènes de crime : optimisation dynamique des données 3D pour la visualisation.

- GENDRAUD Mélanie
- Pôle judiciaire de la gendarmerie nationale, Pontoise

9h30 | Vers une exploitation Lean BIM des bâtiments : couplage de la maquette numérique avec les images 360° et création d'une visite virtuelle *open source*.

- WAYDELICH Eliot
- Dgema, Montpellier

10h30 | Solutions de restitution immersive au service de la conservation numérique et de la médiation scientifique. Cas du centre de commande de la LGV⁷ Paris-Lyon.

- BALLAND Charles
 - SNCF Réseau, La Plaine Saint-Denis
-

13h30 | Estimation des précisions GNSS⁸ pour le calcul de trajectoire d'un mobile : comparaison de logiciels et de scénarii GNSS.

- MUSQ Ilona
- Fugro geoid, Castries

14h30 | Mise en compatibilité de nouvelles stations totales dernière génération de la société Happysurvey avec un logiciel de monitoring propriétaire HYP-ARC.

- DUBOZ Théophile
- HYP-ARC SAS, Archamps

15h30 | Mise en place et configuration du logiciel Limit Addict dans un cabinet de géomètres-experts.

- ODDOS Armand
- GeoSiapp, Aubenas

JEUDI 25 SEPTEMBRE

JURY 1

8 h 30 | Étude de solutions *low-cost* pour l'acquisition et le traitement de nuages de points 3D dans le cadre de suivi et de gestion d'infrastructures.

- BRIANT Nicolas
- Ferrcad, Montpellier

9 h 30 | Étude des caméras Arducam haute résolution et mise en œuvre de plusieurs capteurs synchronisés pour la modélisation 3D et le contrôle dimensionnel.

- LAURENT Luc
- Fugro geoid, Castries

10 h 30 | Mise en place de technologies non destructives de géoréférencement des réseaux existants dans le but d'améliorer les études de projets d'infrastructures.

- MROUE Joëlle
- Eiffage route, Reguisheim

JURY 2

8 h 30 | Optimisation des méthodes d'exploitation des données LiDAR pour les reports topographiques en milieu ferroviaire.

- PAILLAT Martin
- Kadran, Saint-Sébastien-sur-Loire

9 h 30 | Mise en place et optimisation d'une chaîne de traitement des nuages de points et des images issues d'acquisitions par scanner dynamique dans des milieux présentant une réception GNSS dégradée.

- GUILHEMAT Nicolas
- Geofit, Schiltigheim

10 h 30 | Dataxplor : vers une solution intégrée pour le récolement des tranchées et l'optimisation des *workflows*.

- CHARQAOU Ahmed (IRIV)
- Datageo, Ligné

JURY 3

8 h 30 | Le scanner 3D. Faisabilité et potentiel dans le cadre de suivis observationnels et d'auscultation.

- SAINT-ANDRE Thomas
- Monaco topo, Monaco

9 h 30 | Optimisation des méthodes de traitement des données LiDAR issues d'un système hélicopté RIEGL VPX-1.

- BOUYER Ivan
- Kadran, Saint-Sébastien-sur-Loire

VENDREDI 26 SEPTEMBRE

JURY 1

8h30 | Mise en place d'un processus innovant de classification de nuages de points LiDAR aérien, permettant de répondre aux normes RTE⁹.

- NAEGELIN Yoan
- Futurmap, Antananarivo (Madagascar)

9h30 | Extraction sémantique et reconstruction 3D du bâti et de la végétation à partir de données LiDAR HD par modèle d'apprentissage.

- MARONI Fiona
- OTE ingénierie, Illkirch-Graffenstaden

10h30 | Extension du jeu d'apprentissage IA¹⁰ Flair sur les thématiques agricoles et détection d'objets.

- JOSEPH Luca
- IGN, Saint-Mandé

JURY 2

8h30 | Entraînement d'une intelligence artificielle pour la classification de données LiDAR en milieu tropical et insulaire.

- TERAAMANO Teanu
- Pacific sud survey, Papeete (Polynésie française)

9h30 | Intégration de l'intelligence artificielle dans le processus *scan-to-BIM* : automatisation de la segmentation sémantique des nuages de points pour la reconstruction BIM.

- BOUDARBALA Saad (IRIV)
- Futurmap, Lyon

10h30 | DeepChoice : fusion multivues par *deep learning* pour la classification automatisée des nuages de points 3D.

- FRINDE Digre (IRIV)
- HEIG-VD, Yverdon-les-Bains

JURY 3

8h30 | Traitement *open source* de nuages de points diachroniques : application à l'auscultation de précision de falaises.

- COATANLEM Emeline
- Cerema, Strasbourg

9h30 | Développement des solutions de capteurs virtuels sur Ori système.

- DRAUSSIN Lara
- Novatlas, Ivry-sur-Seine

10h30 | Développement d'un outil basé sur l'intelligence artificielle pour le contrôle automatique du respect des règles de l'art par les géomètres-experts : application aux plans et procès-verbaux de bornage.

- MAGNEVILLE Louis
- Dgema, Marseille

1. EDD : État descriptif de division
2. EDDV : État descriptif de division en volumes
3. BIM : *Building information modeling*
4. VRD : Voirie et réseaux divers
5. IFC : *Industry foundation classes*

6. LiDAR : *Light detection and ranging*
7. LGV : Ligne à grande vitesse
8. GNSS : *Global navigation satellite system*
9. RTE : Réseau de transport d'électricité
10. IA : Intelligence artificielle

1875

2025

150
AMS

Plus d'infos

<https://topographie.insa-strasbourg.fr>

Contact : Hélène Macher

Maître de conférences

INSA Strasbourg

helene.macher@insa-strasbourg.fr

tél. 03 88 14 49 16

INSA Strasbourg

Spécialité topographie

24, boulevard de la Victoire

67084 Strasbourg Cedex

tél. 03 88 14 47 00

www.insa-strasbourg.fr



GÉOMÈTRE-EXPERT
CONSEILLER VALORISER GARANTIR

